

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации  
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования  
**«САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ ПРОМЫШЛЕННЫХ  
ТЕХНОЛОГИЙ И ДИЗАЙНА»**

---

**ВЫСШАЯ ШКОЛА ТЕХНОЛОГИИ И ЭНЕРГЕТИКИ**



УТВЕРЖДАЮ  
Зам. директора по научной работе

В. С. Куров

**ПРОГРАММА**

**вступительного испытания  
по специальной дисциплине**

**для поступающих на обучение по программам подготовки  
научных и научно-педагогических кадров в аспирантуре**

**научная специальность**

**2.4.2. Электротехнические комплексы и системы**

Санкт-Петербург

2022

## **1. Теоретические основы электротехники**

- 1.1. Анализ переходных процессов в разветвленных динамических цепях
- 1.2. Свободный процесс в последовательном RLC-контуре, в идеальном LC-контуре.
- 1.3. Определение реакции при воздействии кусочно-линейной и произвольной формы.
- 1.4. Законы Кирхгофа в комплексной форме. Комплексные вольтамперные характеристики элементов цепи.
- 1.5. Последовательная и параллельная RLC-цепь в установившемся синусоидальном режиме.
- 1.6. Мощность в установившемся синусоидальном режиме. Мощность в комплексной форме. Баланс мощностей.
- 1.7. Законы Кирхгофа и схемы замещения элементов в операторной форме. Расчет переходных процессов в цепях операторным методом.
- 1.8. Передаточная функция цепи и ее связь с дифференциальным уравнением, импульсной, переходной и частотными характеристиками цепи.
- 1.9. Периодические сигналы. Тригонометрические формы ряда Фурье. Ряд Фурье в комплексной форме. Дискретные спектральные характеристики периодического сигнала.
- 1.10. Мощность в установившемся периодическом режиме. Действующие значения токов и напряжений. Анализ установившихся периодических режимов в цепях.

## **2. Электромеханика и электрические машины**

- 2.1. Основные элементы конструкции и принцип действия двигателя и генератора постоянного тока.
- 2.2. Способы регулирования частоты вращения двигателей постоянного тока. Способы пуска в ход двигателей постоянного тока.
- 2.3. Основные элементы конструкции и принцип действия асинхронного двигателя.
- 2.4. Способы пуска в ход асинхронных двигателей. Способы регулирования частоты вращения асинхронных двигателей.
- 2.5. Синхронные машины. Основные элементы конструкции, назначение. Способы включения синхронных генераторов на параллельную работу с сетью. Синхронные двигатели. Их достоинства и недостатки. Способы пуска в ход.
- 2.6. Функции, выполняемые электроприводом. Обобщенная функциональная схема автоматизированного электропривода.
- 2.7. Обобщенная электрическая машина. Электромеханические свойства двигателей постоянного тока, асинхронных, синхронных и шаговых при различных способах управления.
- 2.8. Переходные процессы электроприводов. Пуск, реверс и динамическое торможение двигателей. Передаточные и переходные функции электроприводов.

- 2.9. Многодвигательные электромеханические системы.
- 2.10. Выбор мощности электроприводов. Требования к электроприводам конвейеров, насосов и вентиляторов, крановых механизмов, экскаваторов, металлорежущих станков, прокатных станов, роботов манипуляторов.
- 3. Автоматическое управление электроприводами**
- 3.1. Математические модели автоматических систем. Характеристики типовых динамических звеньев.
- 3.2. Уравнения систем в форме переменных состояния. Передаточная матрица системы. Детализированная структурная схема. Канонические наблюдаемая и управляемая формы.
- 3.3. Алгебраические и частотные критерии устойчивости линейных систем.
- 3.4. Точность САУ. Коэффициенты ошибок, способы их определения.
- 3.5. Качество САУ. Прямые, косвенные и интегральные оценки качества.
- 3.6. Методы синтеза замкнутых непрерывных и дискретных САУ.
- 3.7. Критерий абсолютной устойчивости В.М. Попова.
- 3.8. Типовые нелинейные характеристики. Метод гармонической линеаризации.
- 3.9. Методика расчета систем подчиненного регулирования.
- 3.10. Модальное управление, методика синтеза модального регулятора.
- 3.11. Восстановление состояния динамической системы с помощью стационарного наблюдателя.
- 3.12. Адаптивные системы с эталонной и настраиваемой моделями.
- 3.13. Цифровые регуляторы: ПИД-регуляторы и регуляторы состояния
- 3.14. Основные принципы и структуры систем управления электроприводами.
- 3.15. Принципы построения систем автоматического управления электроприводами. Электрические схемы и требования к ним.
- 3.16. Типовые узлы схем и типовые системы, осуществляющие автоматический пуск и реверс электродвигателей.
- 3.17. Структурное и имитационное моделирование систем управления. Анализ системы во временной и частотной области.
- 3.18. Электромагнитный момент и электромеханическая характеристика асинхронного двигателя.
- 3.19. Математическая модель двухмассового упругого механического объекта.
- 3.20. Математическая модель и структурная схема системы автоматического регулирования скорости с асинхронным двигателем.

## Литература

- 1) Основы теоретической электротехники / Ю.А. Бычков, В.М. Золотницкий, Э. П. Чернышев, А. Н. Белянин. – СПб.: Лань, 2008.
- 2) Справочник по основам теоретической электротехники: Учебное пособие / Под ред. Ю.А. Бычкова, В.М. Золотницкого, Е.Б. Соловьевой, Э.П. Чернышева. – СПб.: Издательство «Лань», 2012.– 368 с.
- 3) Сборник задач по основам теоретической электротехники: Учебное

пособие / Под ред. Ю. А. Бычкова, В. М. Золотницкого, Э. П. Чернышева, А. Н. Белянина, Е. Б. Соловьевой. – СПб.: Издательство «Лань», 2011.– 400 с.

- 4) Бесекерский В.А. Теория систем автоматического управления / В.А. Бесекерский, Е.П. Попов, - СПб.: Профессия, 2004. – 747 с.
- 5) Белов М. П., Новиков В. А., Рассудов Л. Н. Автоматизированный электропривод типовых производственных механизмов и технологических комплексов: Учеб. для вузов. – М.: Издательский центр «Академия», 2004. – 576 с.
- 6) Инжиниринг электроприводов и систем автоматизации: Учеб. пособие для студ. высш. учеб. заведений / М. П. Белов, О. И. Зементов, А. Е. Козярук и др.; Под ред. В. А. Новикова и Л. М. Чернигова. – М.: Издательский центр «Академия», 2006. – 368 с.
- 7) Ключев В. И. Теория электропривода: Учеб. для вузов / В.И. Ключев. - М.: Энергоатомиздат, 1988. – 697 с.
- 8) Ковчин С.А. Теория электропривода: учебник для вузов по направлению «Автоматизация и управление» и спец. «Электропривод и автоматизация промышленных установок и технологических комплексов»/С.А.Ковчин. Ю.А. Сабинин. - СПб.:Энергоатомиздат, 2000. - 496 с.
- 9) Справочник по автоматизированному электроприводу / Под ред. В. А. Елисеева, А. В. Шинянского. – М.: Энергоатомиздат, 1983. – 616 с.
- 10) Ильинский Н.Ф., Козаченко В.Ф. Общий курс электропривода. М.: Энергоатомиздат, 1992.
- 11) Терехов В.М. Элементы автоматизированного электропривода. М.: Энергоатомиздат, 1987.
- 12) Ильинский Н.Ф. Основы электропривода. М.: Изд-во МЭИ, 2000.